

Epson Robot

**T**  
Series  
コントローラー一体型  
スカルロボット

■仕様表

モデル名		T3	T6
型番		T3-401S	T6-602S
アーム長		400 mm	600 mm
可搬質量*	定格	1 kg	2 kg
	最大	3 kg	6 kg
繰り返し精度	第1+第2関節	± 0.02 mm	± 0.04 mm
	第3関節	± 0.02 mm	± 0.02 mm
	第4関節	± 0.02 deg	± 0.02 deg
標準サイクルタイム*		0.54 sec	0.49 sec
最大動作範囲	第1関節	± 132 deg	± 132 deg
	第2関節	± 141 deg	± 150 deg
	第3関節	150 mm	200 mm
	第4関節	± 360 deg	± 360 deg
最大動作速度	第1+第2関節	3700 mm/s	4180 mm/s
	第3関節	1000 mm/s	1000 mm/s
	第4関節	2600 deg/s	1800 deg/s
	定格	0.003 kg·m <sup>2</sup>	0.01 kg·m <sup>2</sup>
許容慣性モーメント*	最大	0.01 kg·m <sup>2</sup>	0.08 kg·m <sup>2</sup>
第3関節押し込み力		83 N	83 N
環境仕様		標準のみ (IP20)	標準のみ (IP20)
取付方法		架台取付	架台取付
本体質量(ケーブル質量含まず)		16 kg	22 kg
適合コントローラー		コントローラー内蔵 (一体型)	コントローラー内蔵 (一体型)
ユーザー配線		Hand I/O: IN6/OUT4 (D-sub 15pin), 24 V User I/O: IN18/OUT12pin	Hand I/O: IN6/OUT4 (D-sub 15pin), 24 V User I/O: IN18/OUT12pin
ユーザー配管		ø6 mmエアチューブ x 2, ø4mmエアチューブ x 1 (耐圧: 0.59 MPa [6 kgf/cm <sup>2</sup> ])	ø6 mmエアチューブ x 2, ø4mmエアチューブ x 1 (耐圧: 0.59 MPa [6 kgf/cm <sup>2</sup> ])
電源電圧		AC100-240 V単相	AC100-240 V単相
電源容量*		0.66 kVA	1.2 kVA
電源ケーブル長		5 m	5 m

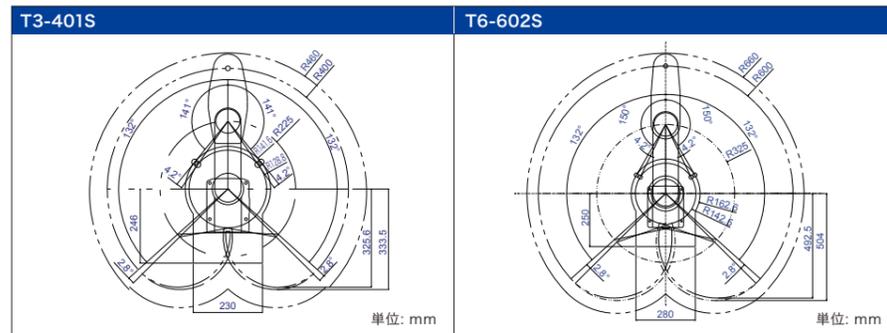
\*1: 負荷質量は、最大可搬質量を超えて使用しないでください。

\*2: 粗位置決めモーション(水平300mm, 垂直25mm 往復)において、T3:1kg, T6:2kg搬送時の最速となる動作ポイント(動作関連設定)における動作時間です。

\*3: 負荷の重心が各アーム中心と一致している場合の値です。重心が中心位置を離れた場合には、INERTIA命令で偏心量を設定してください。

\*4: 動作環境、動作プログラムにより異なります。

■動作範囲図



**EPSON**

エプソンロボットに関するお問い合わせ・資料請求は下記まで

お問い合わせ先

ホームページ

⚠ 安全に関するご注意 ご使用の際は、取扱説明書をよくお読みのうえ正しくお使いください。

この資料に掲載されている内容は、改善のため予告なく変更する場合があります。ご検討の際は、事前に弊社までお問い合わせください。

エプソンのホームページ

- 各種製品情報、各種ドライバー類の提供、サポート案内等のさまざまな情報を掲載したエプソンのホームページです。
- ショールーム 製品をご覧になりたい場合などは、上記FA機器営業課までお問合せください。

●お求め・ご相談は、信用とサービスの行き届いた弊社へ。

カタログコード:

■コントローラオプション対応表

モデル名	T3	T6
TP1	—	—
TP2	●	●
TP3	●	●
コンベヤトラッキング	—	—
PGモーションシステム	—	—
非常停止スイッチ	●	●
RS-232C基板	—	—
拡張I/O基板	—	—
フィールドバスI/Oスレーブ基板 PROFIBUS-DP, DeviceNet, CC-Link, EtherNet/IP, PROFINET, EtherCAT	●	●
I/Oケーブルキット	—	—
Vision オプション (PV1, CV2-SA/HA/L)	●	●
力覚センサー S250	—	—
DU	—	—

■ソフトウェアオプション対応表

モデル名	T3	T6
Vision Guide 7.0	●	●
Force Guide 7.0	—	—
RC+ API 7.0	●	●
ECP	●	●
GUI Builder 7.0	●	●
OCR	●	●
VRT	●	●



